



### **Dra. María del Carmen Rodríguez Liñán**

ORCID: 0000-0002-3426-8676

Google Scholar: <https://scholar.google.co.uk/citations?hl=en&pli=1&user=LsCOVvgAAAAJ>

[maria.rodriguez@ite.edu.mx](mailto:maria.rodriguez@ite.edu.mx), [mcrodriguez@conacyt.mx](mailto:mcrodriguez@conacyt.mx)

Cuerpo académico: Robótica, instrumentación y control.

Línea de investigación: Robótica y Control.

SNI en trámite.

### **Formación académica**

Posgrado en Ingeniería Electrónica - Facultad de Ciencias Universidad Autónoma de San Luis Potosí

Doctora en Ingeniería Eléctrica y Electrónica (PhD in Electrical and Electronic Engineering) - Grupo de Sistemas de Control - Escuela de Ingeniería Eléctrica y Electrónica Universidad de Manchester.

Maestra en Ciencias en Ingeniería Eléctrica Opción: Control Automático - Facultad de Ingeniería Universidad Autónoma de San Luis Potosí.

Licenciada en Ingeniero Electrónico Opción: Instrumentación y Control - Facultad de Ciencias Universidad Autónoma de San Luis Potosí.

### **Especialidad**

Su especialidad es el análisis teórico de sistemas de control (lineal y no lineal), y en el diseño de nuevos controladores para sistemas no lineales, así como sistemas de control inteligentes. Especialmente de interés son sistemas afectados por no linealidades duras, como saturaciones, zona muerta, juego mecánico y fricción estática. Así mismo, está interesada en las aplicaciones de controladores para sistemas mecánicos y robótica.

### **Experiencia profesional**

Entre junio de 2009 y enero de 2010 trabajó como asistente de investigación en la Facultad de Ciencias de la Universidad Autónoma de San Luis Potosí (UASLP). Entre enero y abril de 2010 fungió

como profesora en la Universidad TecMilenio en San Luis Potosí. A partir de Octubre de 2010 y hasta Septiembre de 2013, a la par de sus estudios de doctorado, trabajó en la Universidad de Manchester, en Reino Unido, como instructora en el laboratorio de Sistemas de Control I para estudiantes de licenciatura, y también como mentora de estudiantes de la Maestría en Sistemas Avanzados de Control (Master of Advanced Control Systems) para el desarrollo de sus proyectos de tesis. A su regreso a México, trabajó como postdoctorante, en el posgrado de Ingeniería Electrónica de la Facultad de Ciencias de la UASLP de Agosto de 2014 a Julio de 2016, donde además tuvo la oportunidad de impartir cursos de licenciatura. Desde Octubre de 2016 se desempeña como investigadora dentro del programa de Cátedras CONACYT, asignada al Instituto Tecnológico de Ensenada, donde realiza actividades de investigación en el área de control, enfocada a robótica humanoide. Además, apoya a la institución con la impartición de cátedra y dirección de tesis.